

❖ *Les Symboles*

θ_i : déformée modale du disque i

M : masse (en Kg)

C : coefficient d'amortissement visqueux (en N.S/m)

K : rigidité torsionnelle (en N./rad)

F_{ext} : force extérieure (en N)

$\mathcal{C}(t)$: le couple extérieur

T : l'énergie cinétique

D : Fonction de dissipation

V : l'énergie potentielle

I : moment d'inertie (en N. m . S²)

δW : déplacement virtuel

D_e : diamètre équivalent

E : module d'élasticité, (N/m² ou Pa)

G : module de glissement, (N/m² ou Pa)

X : déplacement transversal (m)

$\omega = 2\pi f$: pulsation propre ou vitesse angulaire propre

f : fréquence propre

$[C]$: matrice d'amortissement

$[I]$: matrice d'inertie

$[K]$: matrice de rigidité

$X(I, J)$: amplitude relative du disque I au mode numéro J

❖ *Les Abréviations :*

FORTRAN : Formula Translator

d.d.l : degré de liberté

L-L : conditions aux limites libre-libre

E-E : conditions aux limites encastré-libre

E-E : conditions aux limites encastré-encastré
