

Annexes 1 : Programme Libre Libre (L-L)

```

program LL
dimension inert (50), raid (50),
C(50),ALPHA(50),D(50),OM(50),x(50,50)
real inert, raid, C, alpha, D, OM, X
real, parameter: ESPI = 1.0e-8
open (11,file='donne1.dat',status='old')
open (12,file = 'rest.dat')
print*
print '(a)','donner le nombre de disques N > 1 : '
read*,n
print*
print'(a,i2)',N=',N
L=n-1

!print*,saisie des moments inerties'
!print*
do i=1,n
! print*,inert('i,')=
  read(11,*) inert (i)
enddo
!print*

!print*,saisie des rigidités torsionnelle'
!print*
do i=1,L
! print*,raid('i,')=
  read(11,*) raid(i)
enddo

! calcul des éléments de la [C0] = f(c0(i) et
alpha0(i+1))

```

```

C(1 )=raid(1)/inert(1)
d(1)=c (1)
print*
do i=2,L
j=i-1
c(i)=(raid(j)+raid(i))/inert(i)
d(i)=c(i)
alpha(i)=(raid(j))**2/(inert(i)*inert(j))
end do
C(n)=raid(L)/inert(n)
d(n)=c(n)
alpha(n)=raid(l)**2/(inert(n)*inert(l))
S1 = 0
S2 = 0
do k = 1,n
S1 = S1 + abs(c(k) - d(k))
S2 = S2 + c(k)
d(k) = c(k)
end do

!text d'arrêt d'iteration
if (Q - ESPI <= 0) then
print*
print*, "text d'arret d'iteration satisfait (Q -
espi)<= 0"
print*
goto 1
end if
end do
1 print*,"Arret d'iteration a NB =",nb-1

```

<pre> ! calcul des pulsations propres do j = 1,n OM(j) = SQRT(ABS(C(j))) end do print* print*, "Les pulsation propres sont:" print* do i = 1,L ii = (L + 1) - i print*, 'OM(' ,i, ')=' ,om(ii), 'rad/s' print* end do print*, 'OM(' ,i, ')=' ,om(N), 'rad/s' print* !calcul des déformées modales X(disque, mode) do i = 1,N j = (N + 1)- i x(1,i) = 1 x(2,i) = 1 - (C(j) * inert(1) / raid(1)) do k = 2,L x(k+1,i)=(inert(k)/raid(k))*((((raid(k-1)+raid(k))/inert(k))-c(j))*x(k,i))-(raid(k-1)*x(k-1,i))/inert(k)) end do end do !instruction pour l'affichage des déformées modales X(disque, mode) </pre>	<pre> print* print*, "Les déformées modales X(disque, mode)sont:" print* do i=1,L ii= (L + 1) - i! j'ai remplace n-i par (n+1)-i write(*,*) 'Mode',i ; write(*,*)'OMEGA(' ,i, ')=' ,om(ii), 'rad/s' print* write(*,3) 'Disque','Amplitude relative' 3 format(1x,A8,6x,A20) print* do j=1,N k = i + 1 write(*,4) j,x(j,k) 4 format(4x,I3,10x,F12.5) enddo print* enddo write(*,*) 'Mode',N ; write(*,*)'OMEGA(' ,N, ')=' ,om(N), 'rad/s' print* write(*,3) 'Disque','Amplitude relative' !3 format(1x,A8,6x,A20) print* do j=1,N write(*,4) j,x(j,1) !4 format(4x,I3,10x,F12.5) END DO end program LL </pre>
---	--

Annexes 2 : Programme Encastré-Libre (E-L)

```

program EL
dimension
inert(50),raid(50),C(50),ALPHA(50),D(50),OM(
50),x(50,50)
real inert,raid,C,alpha,D,OM,X
real, parameter:: ESPI = 1.0e-8
open(11,file='donne1.dat',status='old')
open(12,file = 'rest.dat')
print*
print'(a\b)','donner le nombre de disques N > 1 : '
read*,n
print*
print'(a,i2)','N=',N
L = n-1
!print*
!print*,'saisie des moments inerties'
!print*
do i=1,n
!print*,'inert(',i,')='
read(11,*)inert (i)
enddo
!calcul des elements de la matrice [C]
do NB = 1,250
A = c(1)
do i=1,L
B = alpha(i+1)/A
C(i) = A + B
A = c(i + 1) - B
alpha(i+1) = A * B
!print*
!print*,'saisie des rigidites tortionnelles'
!print*
do i=1,n
!print*,'raid(',i,')='
!print*
read(1,*)
!print*
!print*,'calcul des éléments de la [C0] = f(c0(i) et
alpha0(i+1))'
do i = 1,L
j = i + 1
c(i) = (raid(i) + raid(j)) / inert(i)
d(i) = c(i)
alpha(j) = (raid(j))**2 / (inert(j) * inert(i))
end do
c(n) = raid(n) / inert(n)
d(n) = c(n)
alpha(n) = (raid(n))**2 / (inert(n) * inert(L))
end do
C(n) = A
!text de convergence
S1 = 0
S2 = 0
do k = 1,n
S1 = S1 + abs(c(k) - d(k))
S2 = S2 + c(k)

```

<pre> d(k) = c(k) end do !text d'arrêt d'iteration if (Q - espi <= 0) then print* print*, "text d'arret d'iteration satisfait (Q - espi)<= 0" print* goto 1 end if end do print* 1 print*, "Arret d'iteration a NB =",nb-1 ! calcul des pulsation propre do j = 1,n OM(j) = SQRT(ABS(C(j))) end do !instruction pour l'affichage des pulsation propres print* print*, "Les pulsation propres sont:" print* !print* !print*, 'OM('j,')='om(j),'rad/s' !print* do i = 1,N ii = (N + 1) - i print*, 'OM('i,')='om(ii),'rad/s' print* end do </pre>	<pre> !calcul des déformées modales X(disque, mode) do i = 1,N j = (N+1) - i x(1,i) = 1 x(2,i) = 1 + (raid(1) /raid(2)) -(C(j) * (inert(1) / raid(2))) do k = 2,L x(k+1,i)=(inert(k)/raid(k+1))*((((raid(k)+raid(k- 1))/inert(k))-c(j))*x(k,i))-(raid(k)*x(k- 1,i))/inert(k)) end do end do !instruction pour l'affichage des déformées modales X(disque, mode) print* print*, "Les déformées modales X(disque, mode)sont:" print* do i=1,N ii= (N + 1) - i! write(*,*) Mode',i ; write(*,*)'OMEGA('i,')='om(ii),"rad/s' print* write(*,3) 'Disque','Amplitude relative' 3 format(1x,A8,6x,A20) print* do j=1,N write(*,4) j,x(j,i) 4 format(4x,I3,10x,F12.5) enddo print* enddo end program EL </pre>
--	---

Annexes 3 : Programme Encastré-Encastré (E-E)

```

program EE
dimension
inert(50),raid(50),C(50),ALPHA(50),D(50),OM(
50),x(50,50)
real inert,raid,C,alpha,D,OM,X
real, parameter::espi = 1.0e-8,pi= 3.141592654
open(11,file='donne1.dat',status='old')
open(12,file = 'rest.dat')
print*
print'(a\b)','donner le nombre de disques N > 1 : '
read*,n
print*
print'(a,i2)','N=',N
L = n+1
!print*

!print*, 'saisie des moments inerties'
!print*
do i=1,N
  ! print*, 'inert(',i,')='
  read (11,*) inert (i)
enddo
!print*

!print*, 'saisie des rigidites tortionnnles'
!print*
do i=1,L
  !print*, 'raid(',i,')='
  read (11,*) raid(i)
enddo

```

```

! calcul des éléments de la [C0] = f(c0(i) et
alpha0(i+1))
do i = 1,N - 1
  j = i + 1
  c(i) = (raid(i) + raid(j)) / inert(i)
  d(i) = c(i)
  alpha(j) = (raid(j))**2 / (inert(j) * inert(i))
end do
c(n) = ( raid(n) + raid(L)) / inert(N)
d(n) = c(n)
do NB =1,250
  A = c(1)
  do i=1,N-1
    B = alpha(i+1)/A
    C(i) = A + B
    A = c(i + 1) - B
    alpha(i+1) = A * B
  end do
  C(n) = A
  !text de convergence
  S1 = 0
  S2 = 0
  do k = 1,n
    S1 = S1 + abs(c(k) - d(k))
    S2 = S2 + c(k)
    d(k) = c(k)
  end do
  !text d'arrêt d'itération
  if (Q - espi <= 0) then
    print*

```

<pre> print*, "text d'arret d'iteration il faut que (Q - espi) soit <= 0" print* goto 1 end if end do print* 1 print*, "Arret d'iteration a NB =",nb-1 ! calcul des pulsations propres do j = 1,n OM(j) = SQRT(ABS(C(j))) end do !instruction pour l'affichage des pulsation propres print* print*, "Les pulsation propres sont:" print* !print* !print*, 'OM('j,')='om(j),'rad/s' !print* do i = 1,N ii = (N + 1) - i print*, 'OM('i,')='om(ii),'rad/s' print* end do !calcul des déformées modales X(disque, mode) do i = 1,N j = (N+1) - i </pre>	<pre> x(1,i) = 1 x(2,i) = 1 + (raid(1) / raid(2)) - (C(j) * inert(1) / raid(2)) do k = 2,L -2 x(k+1,i)=(inert(k)/raid(k+1))*((((raid(k)+raid(k- 1))/inert(k))-c(j))*x(k,i))-(raid(k)*x(k- 1,i))/inert(k)) end do end do !instruction pour l'affichage des déformées modales X(disque, mode) print* print*, "Les déformées modales X(disque, mode)sont:" print* do i=1,N ii= (N + 1) - i! write(*,*) 'Mode',i ; write(*,*)'OMEGA('i,')='om(ii),"rad/s' print* write(*,3) 'Disque','Amplitude relative' 3 format(1x,A8,6x,A20) print* do j=1,N write(*,4) j,x(j,i) 4 format(4x,I3,10x,F12.5) enddo print* enddo end program EE </pre>
---	---

Annexes 4 : Biographie de M. Heinz Rutishauser



Heinz Rutishauser (né le 30 janvier 1918 à Weinfelden et mort le 10 novembre 1970 à Zurich) est un mathématicien suisse, pionnier de l'analyse numérique moderne et précurseur de l'informatique.

Nationalité : Suisse,

Formation : École polytechnique fédérale de Zurich,

Activités : Mathématicien, informaticien, professeur d'Université.