



Notations

Introduction générale.....	1
----------------------------	---

Chapitre I : Généralités sur l'éolienne et la MADA et les différentes structure d'alimentation de la MADA

I.1Historique	3
I.2 Présentation du système éolien	3
I.2.1 Introduction	3
I.2.2Définition de l'énergie éolienne	4
I.2.3Développement de l'énergie éolienne	4
I.2.4Emplacement des parcs éoliens	4
I.2.5 Les différents composants d'une éolienne	5
I.2.6 Les différents types d'éoliennes	7
I.2.7Avantages et inconvénients de l'énergie éolienne :	9
I.2.8 Principe de fonctionnement.....	9
I.2.9 ENERGIE CINETIQUE DU VENT – CONVERSION EN.....	10
I.2.10 TYPE DE MACHINE ELECTRIQUE	15
I.3 La machine asynchrone à double alimentation.....	16
I.3.1 Description de la MADA	16
I.3.2 Modes de fonctionnement.....	17
I.3.3 Domaine d'utilisation de la MADA	19
I.3.4 Différentes topologies de la MADA	19
I.3.5 Avantages et inconvénients de la MADA	23
I.4 Conclusion	24

Chapitre II : Modélisation de la machine asynchrone à double alimentation

II.1Introduction.....	25
II.2 Modélisation de la machine asynchrone à double alimentation	25
II.3 Hypothèses simplificatrices	26
II.4 Modèle mathématique de la MADA.....	27
II.4.1Equations électriques de la machine.....	27
II.4.2 Equations des flux	28
II.4.3 Equations mécaniques de la MADA	29
II.4.3 Modèle de la machine asynchrone à double alimentation dans le plan dq.....	30
II.4.3.1Transformation de Park	30
II.4.3.2 Application de la transformation de Park à la MADA.....	30
II.4.3.3 Equation électrique :	31



II.4.3.4 Equation magnétique	32
II.4.4 choix du référentiel	34
II.4.4.1Référentiel lié au stator.....	34
II.4.4.2 Référentiel lié au rotor	35
II.4.4.3Référentiel lié au champ tournant	35
II.4.5 Mise sous forme d'équations d'état.....	36
II.5 Résultats de simulation	37
II.6. CONCLUSION	41

Chapitre III : commande vectorielle de la machine asynchrone à double alimentation

III.1 Introduction.....	42
III.2Stratégie de commande de la MADA	42
III.3Principe de la commande vectorielle de la MADA.....	42
III.4 Modèle de la MADA avec orientation du flux statorique.....	45
III.4.1 Procédé d'orientation du flux.....	45
III.4.2 Orientation du flux statorique.....	45
III.4.3 Relation entre le courant statorique et le courant rotorique	47
III.4.4 Expressions des puissances active et réactive statoriques	47
III.4.5 Relation entre tensions rotoriques et courants rotoriques	48
III.4.6Commande indirecte	50
III.4.7 Type de régulateurs utilisés.....	51
III.5Modélisation de l'alimentation de la MADA	52
III.5.1 Structure du convertisseur statique (redresseur à MLI.onduleur).....	52
III.5.1.1 L'onduleur à deux niveaux.....	52
III.5.1.1.1 MODELE DE L'ONDULEUR DE TENSION A DEUX NIVEAUX	53
III.5.1.1.2 Principe de la MLI	55
III.5.1.1.3 Algorithme de commande	55
III.5.1.2 Redresseur de tension	56
III.5.1.2.1 Modélisation du REDRESSEUR.....	57
III.5.1.2.2 Commande du redresseur en courant par hystérésis	58
III.5.1 Modélisation du bus continu	59
III.7 Résultats de simulation	60
III.6 conclusion.....	63

Chapitre IV : filtrage actif à l'éolienne

IV.1 Introduction.....	64
------------------------	----



IV.2 Description du montage.....	64
IV.2.1 Courants dans les différents nœuds	65
IV.3 Génératrice asynchrone double alimentation	65
IV.3.1 Machine asynchrone utilisée comme filtre actif.....	66
IV.3.2 Complément sur le modèle de MADA.....	66
IV.4 Détermination des références harmoniques	69
IV.4.1 Le filtre Passe-bas.....	70
IV.4.2 Méthode des puissances réelle et imaginaire instantanées	70
IV.4.2.1 Principe de la méthode	70
IV.4.2.2 Identification avec compensation de l'énergie réactive	72
IV.5 Application du filtrage actif par la MADA à la charge non linéaire	74
IV.5.1 Modélisation de la charge polluante.....	74
IV.6 Résultats de simulation	76
IV.5 Conclusion	80
Conclusion générale	81

Annexe A

Annexe B

Annexe C

Bibliographie

